

УДК 514.7

Движение специальной метрики в касательном расслоении Риманова пространства в TV_3

Юмагузина Алиса Ильнуровна – студентка физико-математического факультета Башкирского государственного педагогического университета имени М. Акмуллы.

Аннотация: В данной статье рассматривается V_3 -трёхмерное Риманово пространство. Над этой базой строится касательное расслоение $T(V_3)$ с метрикой. Задача состоит в том, чтобы отыскать операторы движения и гомотетии этой метрики.

Ключевые слова: Риманово пространство, операторы изометрии, инфинитезимальные движения, метрика, движения, гомотетия.

Пусть V_3 -трехмерное Риманово пространство с метрикой

$$(g_{ij}) = e^{2x} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

, допускающее группу гомотетий.

В касательном расслоении $T(V_3)$ построим синектическую метрику[1]:

$$G = \begin{pmatrix} x^{*ij} \partial_i g_j + a_j & g_j \\ g_j & 0 \end{pmatrix} \quad (1)$$

Поставим вопрос отыскания инфинитезируемых движений этой метрики так, чтобы они определялись векторными полями, проектирующимися на векторы изометрии и гомотетии базы.

Такие векторные поля имеют вид:

$$\begin{aligned} X &= \xi^i \frac{\partial}{\partial x^i} + (x^{*ij} \partial_j \xi^i + \eta^i) \frac{\partial}{\partial x^{*ij}} \\ Y &= \nu^i \frac{\partial}{\partial x^i} + (x^{*ij} \partial_j \nu^i - c x^{*ij} + \eta^i) \frac{\partial}{\partial x^{*ij}} \end{aligned} \quad (2)$$

Где ξ - изометрия базы, ν - гомотетия базы, c – гомотетическая постоянная.

Операторы изометрии имеют вид:

$$\begin{aligned} X_1 &= \frac{\partial}{\partial x^1}; X_2 = \frac{\partial}{\partial x^2}; X_3 = x^2 \frac{\partial}{\partial x^1} + x^3 \frac{\partial}{\partial x^2}; \\ X_4 &= 2x^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + x^2 \frac{\partial}{\partial x^2} - \frac{\partial}{\partial x^3}; X_5 = \frac{\partial}{\partial x^3}. \end{aligned} \quad (3)$$

Рассмотрим V_3 - трехмерное пространство, допускающее

максимальную группу G
Это пространство с метрикой

5 нетривиальных гомотетий.

$$dS^2 = \psi(x^2)(2dx^1x^2 - dx^3), \text{ где } \psi(x^2) = e^{2x^2}$$

где $V_1 \dots V_4$ - подгруппа движений и W - подгруппа движений с постоянной $c=2$.

В $T(V_3)$ рассмотрим синектическую метрику (1), где

$$(a_{ij}) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

Коэффициенты a_{ij} имеют значения:

$$\begin{aligned} a_{11} &= 0, \quad a_{12} = Bx^3 e^{2x^2}, \\ a_{13} &= -e^{2x^2}(C(x^2)^2 + Dx^2), \\ a_{22} &= e^{2x^2}(C(x^2)^2 + 2Cx^1 + 2Fx^2), \\ a_{23} &= Bx^1 e^{2x^2} + Kx^2, \quad a_{33} = 0. \end{aligned} \quad (4)$$

Операторы изометрии в $T(V_3)$ будут определяться из условия:

$$L_{\xi} G_{ab} = 0 \quad (5)$$

Расписываем (5) по различным индексам:

$$\begin{aligned} 1) \alpha = n+i, \beta = n+j, \\ 2) \alpha = n+i, \beta = j, \\ 3) \alpha = i, \beta = j. \end{aligned} \quad (6)$$

Задача сведется к интегрированию системы

$$L_x g_{ij} + L_y \alpha_{ij} = 0$$

Интегрируя эту систему, получим операторы изометрии в $T(V3)$, проектирующиеся на изометрии и гомотетии базы.

Список литературы

1. Талантова Н. В, Широков А. П, Замечание об одной метрике в касательном расслоении. Изв. вузов Матем., 1975, №6 с. 143 – 146.

{social}